



## 「教師跨領域研究社群」-人工智慧演算法應用於強風觀測無人機控制課程教學

時間：2022-11-18  
地點：工學大樓 E302

無人機作為非傳統觀測平台，有著成本較低且可回收的優勢，傳統的控制器設計相較人工智慧演算法，需要花費大量的時間和精力在調整參數和嘗試錯誤，且傳統控制器(如：PID、狀態回授...等)在強健性與自適應性上也會有很大的限制，若把控制器的數學模型改成類神經網路時，可以利用深度學習的方式來模擬更複雜的數學模型。在此對於無人機的控制有更大的效益，在無人機面對強風時的操控也能更加輕鬆，此應用也能讓同學更加了解人工智慧演算法。



同學互相討論-1



同學互相討論-2



同學聽講課程內容



講解課程內容